

# Mathématiques 2

## Interro 3 - TD 2108

**Consignes :** Calculatrice interdite. Traitez les questions dans l'ordre que vous souhaitez. Attention à la rédaction.

1. Questions de cours :

- définir la base d'un espace vectoriel ;
- définir la dimension d'un espace vectoriel.

2. L'ensemble  $B = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3, x + y - z = 0 \text{ et } 2z + x = 1 \right\}$  est-il un sous-espace vectoriel ?

3. Soit la matrice  $V = \begin{pmatrix} -1 & 2 & 1 \\ -1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$ . Montrer que les colonnes de  $V$  forment une base de  $\mathbb{R}^3$ .  $V$  est-elle inversible ?

4. On note  $V_1, V_2$  et  $V_3$  les colonnes de  $V$ . Soit la matrice  $A = \begin{pmatrix} 0 & 3 & 3 \\ 1 & 2 & 5 \\ 2 & -2 & 4 \end{pmatrix}$ . Déterminer le vecteur  $AV_3$ , puis les coordonnées de ce vecteur dans la base  $\mathcal{B} = \{V_1, V_2, V_3\}$ .

5. Soit  $G = \{C_1, \dots, C_k\}$  un ensemble de  $k$  vecteurs de  $\mathbb{R}^n$ . Montrer que l'ensemble engendré par l'ensemble  $G$  de vecteurs de  $\mathbb{R}^n$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}^n$ .

1.

**Définition** (Base). On dit qu'un système de vecteurs  $B$  est une base de  $E$  si  $B$  engendre  $E$  et  $B$  est libre.

**Définition** (Dimension d'un espace vectoriel). On appelle dimension d'un espace vectoriel  $E$  et on note  $\dim E$ , le cardinal d'une base  $B$  de  $E$ .

2. On voit que  $O_{\mathbb{R}^3} \notin B$ , car  $2 \times 0 + 0 = 0 \neq 1$  (deuxième condition), donc  $B$  n'est pas un sous-espace vectoriel.

3. Pour montrer que les colonnes de  $V$  forment une base de  $\mathbb{R}^3$ , on commence par calculer le rang de  $V$  par la méthode du pivot de Gauss.

$$\begin{aligned} \operatorname{rg}(V) &= \operatorname{rg} \begin{bmatrix} -1 & 2 & 1 \\ -1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{array}{l} L_1 \text{ (pivot)} \\ L'_2 \leftarrow L_2 - L_1 \\ L'_3 \end{array} \\ &= \operatorname{rg} \begin{bmatrix} -1 & 2 & 1 \\ 0 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{array}{l} L_1 \\ L'_2 \text{ (pivot)} \\ L''_3 \leftarrow 2L_3 + L'_2 \end{array} \\ &= \operatorname{rg} \begin{bmatrix} -1 & 2 & 1 \\ 0 & -2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

Cette dernière matrice est triangulaire supérieure d'ordre 3 sans zéro sur la diagonale, donc  $\operatorname{rg}(V) = 3$ . Ainsi, les colonnes de  $V$  sont libres. Ce sont trois vecteurs de  $\mathbb{R}^3$ , donc les colonnes de  $V$  forment une base de  $\mathbb{R}^3$ .

Par ailleurs,  $V$  est de plein rang,  $V$  est donc inversible.

4. Les coordonnées de  $AV_3$  dans la base formée par les colonnes de  $V$  sont données par le vecteur solution de  $V \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = AV_3$ .

On calcule d'abord  $AV_3$  :

$$AV_3 = \begin{bmatrix} 0 & 3 & 3 \\ 1 & 2 & 5 \\ 2 & -2 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 6 \\ 8 \\ 4 \end{bmatrix}$$

On résout ensuite le système, en utilisant les mêmes étapes que pour le rang et la matrice élargie :

$$\begin{array}{l} \left[ \begin{array}{ccc|c} -1 & 2 & 1 & 6 \\ -1 & 0 & 1 & 8 \\ 0 & 1 & 1 & 4 \end{array} \right] \begin{array}{l} L_1 \text{ (pivot)} \\ L'_2 \leftarrow L_2 - L_1 \\ L'_3 \end{array} \iff \left[ \begin{array}{ccc|c} -1 & 2 & 1 & 6 \\ 0 & -2 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & 4 \end{array} \right] \begin{array}{l} L_1 \\ L'_2 \text{ (pivot)} \\ L''_3 \leftarrow 2L_3 + L'_2 \end{array} \\ \\ \iff \left[ \begin{array}{ccc|c} -1 & 2 & 1 & 6 \\ 0 & -2 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 10 \end{array} \right] \\ \\ \iff \begin{cases} z = 5 \\ y = -1 \\ -x + 2y + z = 6 \end{cases} \\ \\ \iff \begin{cases} x = -3 \\ y = -1 \\ z = 5 \end{cases} \end{array}$$

Ce sont les coordonnées de  $AV_3$  dans la base des colonnes de  $V$ .

5. On utilise la caractérisation des SEV. L'ensemble de l'énoncé est l'ensemble  $E$  tel que :

$$E = \{a_1C_1 + \dots + a_kC_k \mid a_1, \dots, a_k \in \mathbb{R}, C_1, \dots, C_k \in \mathbb{R}^n\}$$

- Soit  $a_1 = \dots = a_k = 0$ , alors  $a_1C_1 + \dots + a_kC_k = 0_{\mathbb{R}^n}$ , donc  $0_{\mathbb{R}^n} \in E$  ( $E$  non vide).
- Soit  $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$ , soit  $X, Y \in E$ , on peut écrire :

$$X = a_1C_1 + \dots + a_kC_k$$

$$Y = b_1C_1 + \dots + b_kC_k$$

Par suite,

$$\begin{aligned} \lambda X + \mu Y &= \lambda(a_1C_1 + \dots + a_kC_k) + \mu(b_1C_1 + \dots + b_kC_k) \\ &= (\lambda a_1 + \mu b_1)C_1 + \dots + (\lambda a_k + \mu b_k)C_k \\ &= x_1C_1 + \dots + x_kC_k \end{aligned}$$

avec  $\forall i \in \{1, \dots, k\}, x_i \in \mathbb{R}$ , car somme de produits de deux nombres réels.

Donc  $\lambda X + \mu Y \in E$

- Et donc, on conclut que  $E$  est un SEV de  $\mathbb{R}^n$ .